


T.D. Le régime alternatif sinusoïdal : Les vecteurs de Fresnel.

Introduction : Une tension alternative sinusoïdale a pour équation : $u(t) : U \sqrt{2} \sin(\omega t + \phi)$

avec :

$$\left\{ \begin{array}{l} U : \text{valeur efficace de la tension [V]} \\ U \sqrt{2} : \text{valeur maximale de la tension [V]} \\ \omega = 2 \cdot \pi f : \text{pulsation [rad} \cdot \text{s}^{-1}] \\ \phi : \text{phase à l'origine [rad]} \end{array} \right\} .$$

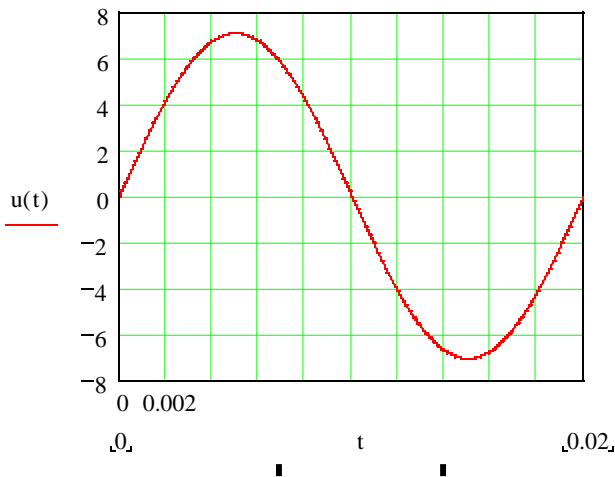
 : Toute tension alternative sinusoïdale a une valeur moyenne nulle.

On mesure la tension moyenne avec un _____ en position ____ . Pour une tension alternative sinusoïdale $u(t)$, l'appareil de mesure indique une tension moyenne $\langle u \rangle =$ ____

On mesure la tension efficace avec un _____ en position ____ + ____ .

Représentation temporelle de tensions alternatives sinusoïdales

Exemple n°1 : Le signal $u(t) = 4,95 \sqrt{2} \sin(2 \cdot \pi \cdot 50 \cdot t)$ a pour représentation temporelle :



A partir de l'équation de $u(t)$, on détermine :

L'amplitude de $u(t)$: $U_{\text{MAX}} =$ ____ V.

La valeur efficace : $U =$ ____ V.

La période $T =$ ____ s.

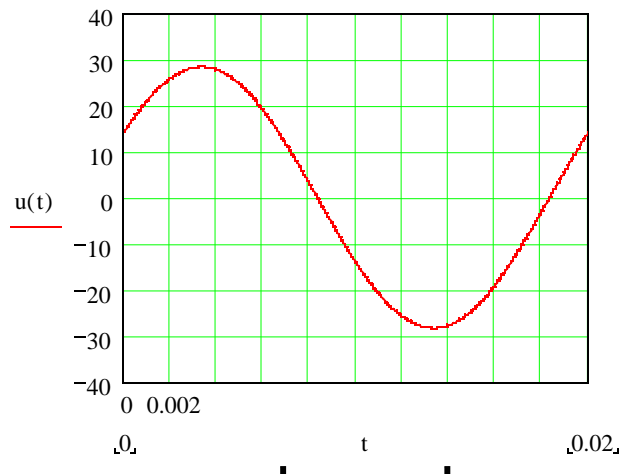
La fréquence $f =$ ____ Hz.

La pulsation $\omega = 2 \times \pi \times$ ____ = ____ rad/s

La phase à l'origine $\phi =$ ____ ° = ____ rad et la valeur de la tension $u(t)$ à l'origine des temps ($t = 0$) est:

$$u(0) = \text{____} \cdot \sqrt{2} \sin(2 \cdot \pi \cdot 50 \times \text{__} + \text{__}) = \text{____} \text{ V.}$$

Exemple n°2 : Le signal $u(t) = 28,3 \sin(314 \cdot t + \frac{\pi}{6})$ a pour représentation temporelle :



A partir de l'équation de $u(t)$, on détermine :

L'amplitude de $u(t)$: $U_{\text{MAX}} =$ ____ V.

La valeur efficace : $U = \text{____} / \sqrt{2} =$ ____ V.

La période $T =$ ____ s.

La fréquence $f =$ ____ Hz.

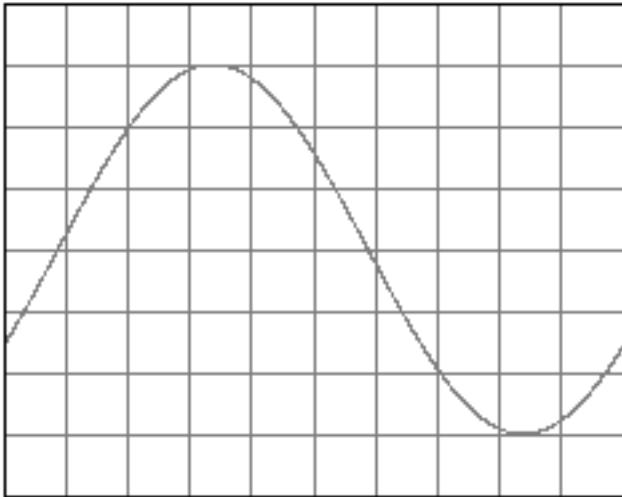
La pulsation $\omega = 2 \times \pi \times$ ____ = ____ rad/s

La phase à l'origine $\phi =$ ____ ° = ____ rad et la valeur de la tension $u(t)$ à l'origine des temps ($t = 0$) est:

$$u(0) = \text{____} \cdot \sqrt{2} \sin(2 \cdot \pi \cdot 50 \times \text{__} + \text{__}) = \text{____} \text{ V.}$$

Savoir retrouver l'équation d'une tension à partir de sa représentation temporelle :

Déterminer les différentes grandeurs des tensions ci-dessous :



Voie 1 : 10V/div Base de temps : 2ms/div

L'amplitude de $u(t)$: $U_{MAX} = \underline{\hspace{2cm}}$ V.

La valeur efficace : $U = \underline{\hspace{2cm}}$ V.

La période $T = \underline{\hspace{2cm}}$ s.

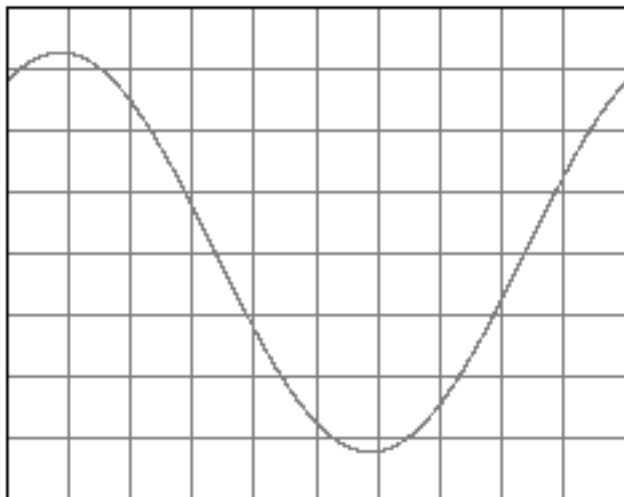
La fréquence $f = \underline{\hspace{2cm}}$ Hz.

La pulsation $\omega = 2 \times \pi \times \underline{\hspace{2cm}} = \underline{\hspace{2cm}}$ rad/s

La phase à l'origine $\phi = \underline{\hspace{2cm}}^\circ = \underline{\hspace{2cm}}$ rad et la valeur de la tension $u(t)$ à l'origine des temps ($t = 0$) est:

$$u(0) = \underline{\hspace{2cm}} \cdot \sqrt{2} \sin(2 \cdot \pi \cdot \underline{\hspace{2cm}} \times \underline{\hspace{2cm}} + \underline{\hspace{2cm}}) = \underline{\hspace{2cm}} \text{ V.}$$

Equation : $u(t) =$



Voie 1 : 5V/div Base de temps : 1ms/div

L'amplitude de $u(t)$: $U_{MAX} = \underline{\hspace{2cm}}$ V.

La valeur efficace : $U = \underline{\hspace{2cm}}$ V.

La période $T = \underline{\hspace{2cm}}$ s.

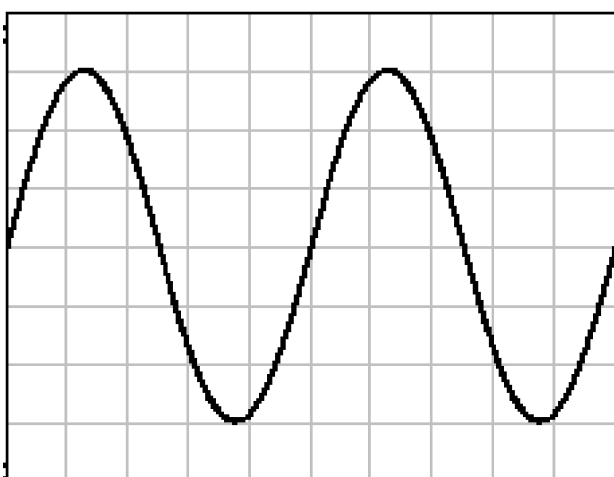
La fréquence $f = \underline{\hspace{2cm}}$ Hz.

La pulsation $\omega = 2 \times \pi \times \underline{\hspace{2cm}} = \underline{\hspace{2cm}}$ rad/s

La phase à l'origine $\phi = \underline{\hspace{2cm}}^\circ = \underline{\hspace{2cm}}$ rad et la valeur de la tension $u(t)$ à l'origine des temps ($t = 0$) est:

$$u(0) = \underline{\hspace{2cm}} \cdot \sqrt{2} \sin(2 \cdot \pi \cdot \underline{\hspace{2cm}} \times \underline{\hspace{2cm}} + \underline{\hspace{2cm}}) = \underline{\hspace{2cm}} \text{ V.}$$

Equation : $u(t) =$



Voie 1 : 2V/div Base de temps : 4ms/div

L'amplitude de $u(t)$: $U_{MAX} = \underline{\hspace{2cm}}$ V.

La valeur efficace : $U = \underline{\hspace{2cm}}$ V.

La période $T = \underline{\hspace{2cm}}$ s.

La fréquence $f = \underline{\hspace{2cm}}$ Hz.

La pulsation $\omega = 2 \times \pi \times \underline{\hspace{2cm}} = \underline{\hspace{2cm}}$ rad/s

La phase à l'origine $\phi = \underline{\hspace{2cm}}^\circ = \underline{\hspace{2cm}}$ rad et la valeur de la tension $u(t)$ à l'origine des temps ($t = 0$) est:

$$u(0) = \underline{\hspace{2cm}} \cdot \sqrt{2} \sin(2 \cdot \pi \cdot \underline{\hspace{2cm}} \times \underline{\hspace{2cm}} + \underline{\hspace{2cm}}) = \underline{\hspace{2cm}} \text{ V.}$$

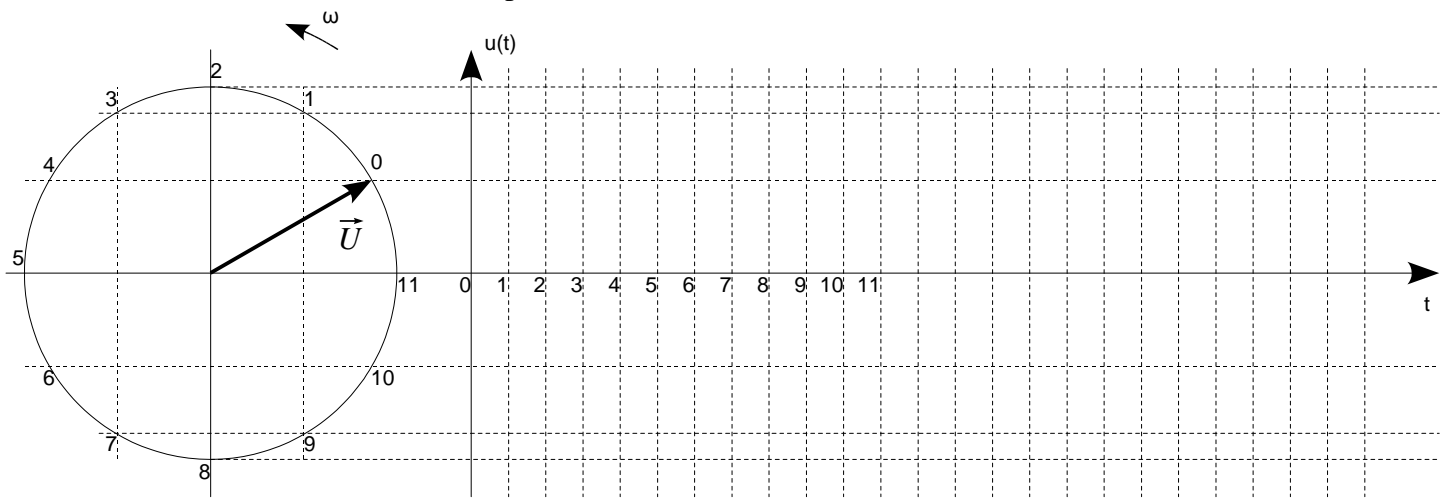
Equation : $u(t) =$

Remarque : pour connaître ϕ , il faut résoudre l'équation pour $t = 0$: $\phi = \sin^{-1} \frac{u(0)}{U_{MAX}}$

Association d'un vecteur de Fresnel à une grandeur alternative sinusoïdale :

On place au centre d'un cercle un vecteur \vec{U} . Celui-ci tourne à la vitesse angulaire ω [rad/s] dans le sens anti-horaire; à l'instant $t = 0$, \vec{U} est à la position 0; à l'instant $t = 1$, \vec{U} est à la position 1, ...

Pour les différents instants t ($t = 0, t = 1, \dots$), représenter par un point, la projection du vecteur \vec{U} sur l'axe des ordonnées en fonction du temps.



Conclusion : A toute grandeur alternative sinusoïdale, on peut associer un vecteur de Fresnel.

On représente ce vecteur à l'instant $t = \dots$.

Le module du vecteur est sa valeur ou sa valeur

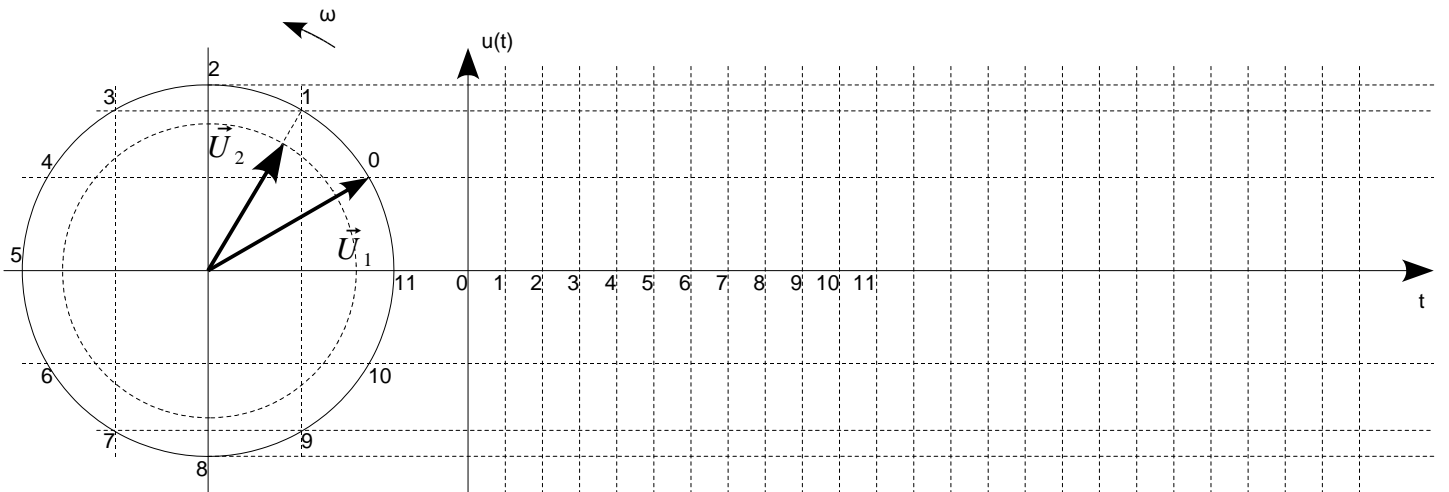
Son orientation est le à

Intérêt d'utiliser les vecteurs de Fresnel :

Pour les différents instants t , tracer en bleu $u_1(t)$ et en rouge $u_2(t)$.

Pour les différents instants t , tracer $u_1(t) + u_2(t) = u(t)$. Obtient-on un nouvelle sinusoïde?

La projection de \vec{U} pour $t=0$ correspond-elle à $u(0)$? Donner l'équation de $u(t)$.



Préciser :

Quelle grandeur est en avance sur l'autre : _____

le déphasage ϕ_{12} entre $u_1(t)$ et $u_2(t)$ est $\phi_{12} = \dots$

$$\phi_{12} = \phi_2 - \phi_1 = \dots$$

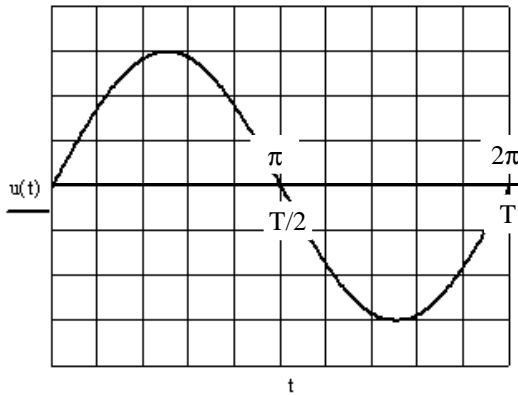
Conclusion : A chaque grandeur alternative sinusoïdale, on peut associer un vecteur tournant à la vitesse _____ rad/s. On représente ce vecteur à l'instant $t = \dots$. Son module est _____ et son orientation est _____.

☒ : On s'arrange pour que l'une des deux grandeurs ait pour phase à l'origine $\Phi = 0^\circ$: on dit que cette grandeur est prise comme référence des phases.

Comment lire un déphasage à partir d'un oscillogramme :

Principe : A toute grandeur alternative sinusoïdale $u(t)$, on peut associer un vecteur tournant \vec{U} tournant à la vitesse de rotation $\omega = 2 \cdot \pi \cdot f$.
Lorsque \vec{U} fait un tour ($2 \cdot \pi$), la grandeur temporelle a décrit une période T on peut ainsi graduer l'axe du temps en degrés ou en radians.

Exemple :

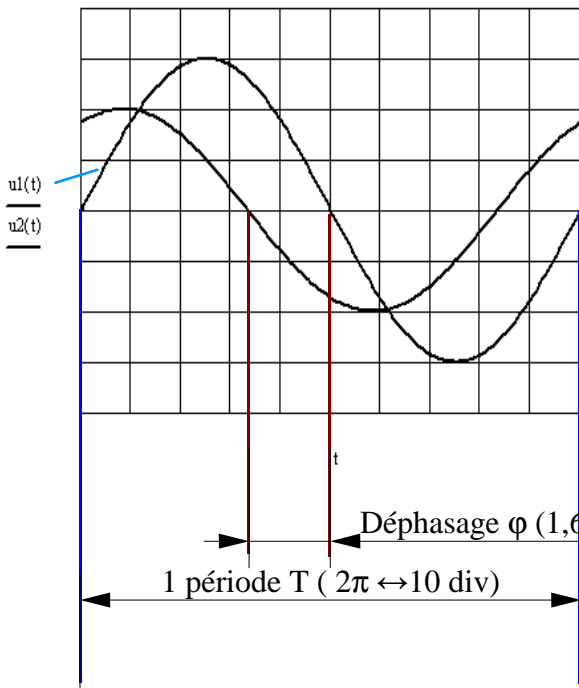


Axe gradué en radian (ou en $^\circ$).
1 période (1 tour) = 2π .
Sur l'oscillogramme, 10 div $\Leftrightarrow 2\pi$

ωt [rad]
 t [s]

Axe gradué en seconde.
1 période T est représentée.
Sur l'oscillogramme, 10 div $\Leftrightarrow T$

Mesurer le déphasage entre deux grandeurs :



Dans notre exemple, la tension $u_1(t)$ est prise comme référence des phases. Une période T de $u_1(t)$ tient sur 10 divisions.

Mesure du déphasage :

$$10 \text{ div} \leftrightarrow 2\pi \text{ (ou } 360^\circ)$$

$$1,67 \text{ div} \leftrightarrow \frac{1,67 \times 2 \pi}{10} = 1,05 \text{ rad (ou } 60^\circ)$$

$$\varphi = 1,05 \text{ rad (+} 60^\circ)$$

Pour connaître le signe de φ , il suffit de déterminer quelle grandeur est en avance (ou en retard) par rapport à l'autre.

Dans notre exemple, $u_2(t)$ est en avance par rapport à $u_1(t)$.

$u_2(t)$ passe par zéro sur front descendant avant $u_1(t)$.

$$u_1(t) = U_1 \sqrt{2} \sin(\omega t) \text{ (référence des phases)}$$

$$u_2(t) = U_2 \sqrt{2} \sin(\omega t + \varphi)$$

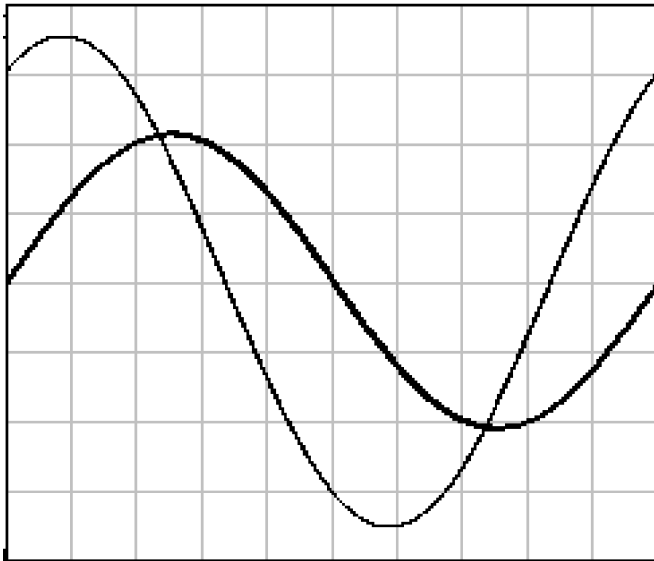
Association de vecteur de Fresnel aux grandeurs alternatives sinusoïdales :

Dans tous les exercices, la fréquence $f = 50 \text{ Hz}$.

Représenter les vecteurs associés aux grandeurs et préciser quelle grandeur est en avance/retard par rapport à l'autre.

Cas général n°1 :

Soient les tensions $u_1(t)$ et $u_2(t)$. $u_1(t) = 3\sqrt{2}\sin(\omega t)$ et $u_2(t) = 5\sqrt{2}\sin\left(\omega t + \frac{\pi}{3}\right)$.



$\omega = \underline{\hspace{2cm}}$ rad/s

Echelle : 1 V \leftrightarrow 1 cm

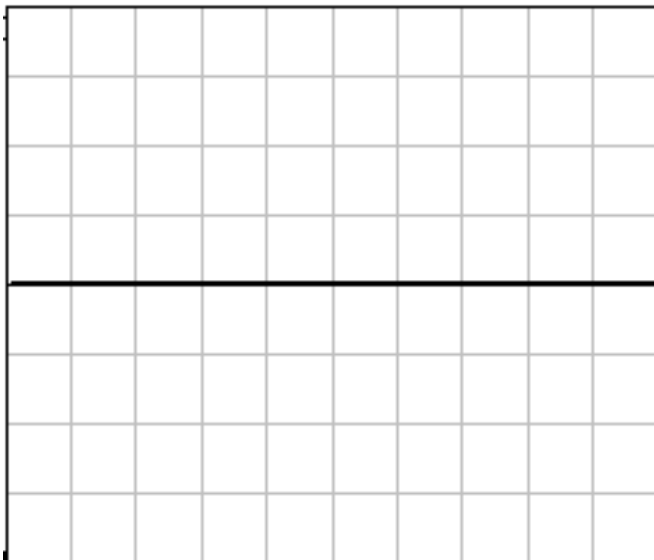
Voie 1 : 2V/div Base de temps : 2 ms/div
Voie 2 : 2V/div

Caractéristique du vecteur \vec{U}_1 : module : $\underline{\hspace{1cm}}$ V ; phase à l'origine $\phi_1 = \underline{\hspace{1cm}}^\circ$.
Caractéristique du vecteur \vec{U}_2 : module : $\underline{\hspace{1cm}}$ V ; phase à l'origine $\phi_2 = \underline{\hspace{1cm}}^\circ$.
La tension $u_1(t)$ est en $\underline{\hspace{2cm}}$ par rapport à $u_2(t)$ $\phi_{12} = \underline{\hspace{1cm}}^\circ$.

Cas général n°2 (coller l'oscillogramme correspondant représenté page 9/9):

Soient les tensions $u_1(t)$ et $u_2(t)$.

$u_1(t) = 5\sqrt{2}\sin(\omega t)$ et $u_2(t) = 7\sqrt{2}\sin\left(\omega t - \frac{\pi}{6}\right)$



$\omega = \underline{\hspace{2cm}}$ rad/s

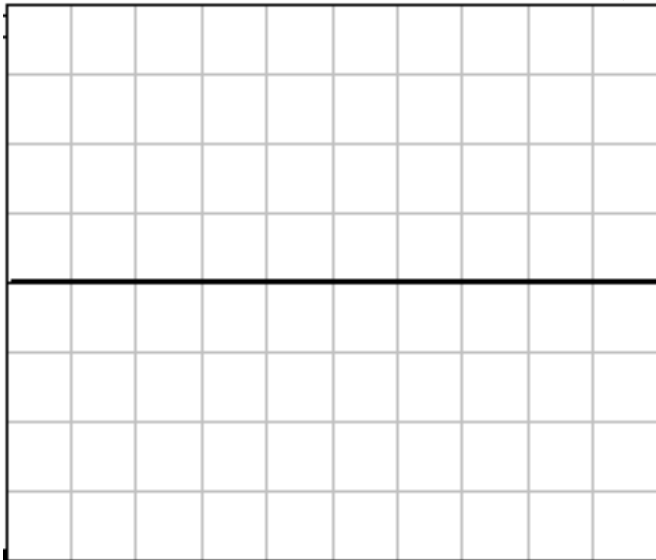
Echelle : 1 V \leftrightarrow 1 cm

Voie 1 : 2V/div Base de temps : 2 ms/div
Voie 2 : 5V/div

Caractéristique du vecteur \vec{U}_1 : module : $\underline{\hspace{1cm}}$ V ; phase à l'origine $\phi_1 = \underline{\hspace{1cm}}^\circ$.
Caractéristique du vecteur \vec{U}_2 : module : $\underline{\hspace{1cm}}$ V ; phase à l'origine $\phi_2 = \underline{\hspace{1cm}}^\circ$.
La tension $u_1(t)$ est en $\underline{\hspace{2cm}}$ par rapport à $u_2(t)$ de $\phi_{12} = \underline{\hspace{1cm}}^\circ$.

Grandeurs en phase :

Soient les tensions : $u_1(t) = 230 \sqrt{2} \sin(\omega t)$ et $u_2(t) = 212,1 \sin(\omega t)$.



$\omega = \underline{\hspace{2cm}}$ rad/s

Axe de référence

Echelle : 50 V \leftrightarrow 1 cm

Voie 1 : 100V/div Base de temps : 2 ms/div
Voie 2 : 100V/div

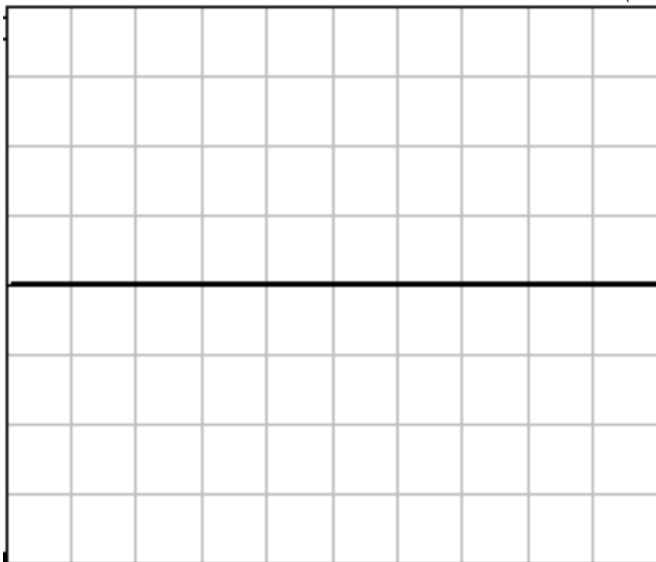
Caractéristique du vecteur \vec{U}_1 : module : $\underline{\hspace{1cm}}$ V ; phase à l'origine $\phi_1 = \underline{\hspace{1cm}}$ °.

Caractéristique du vecteur \vec{U}_2 : module : $\underline{\hspace{1cm}}$ V ; phase à l'origine $\phi_2 = \underline{\hspace{1cm}}$ °.

La tension $u_1(t)$ est en $\underline{\hspace{2cm}}$ avec $u_2(t)$. $\phi_{12} = \underline{\hspace{1cm}}$ °.

Grandeurs en quadrature avance :

Soient les tensions : $u_1(t) = 230 \sqrt{2} \sin\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right)$ et $u_2(t) = 212,1 \sin(\omega t)$.



$\omega = \underline{\hspace{2cm}}$ rad/s

Axe de référence

Echelle : 100 V \leftrightarrow 1 cm

Voie 1 : 100V/div Base de temps : 2 ms/div
Voie 2 : 100V/div

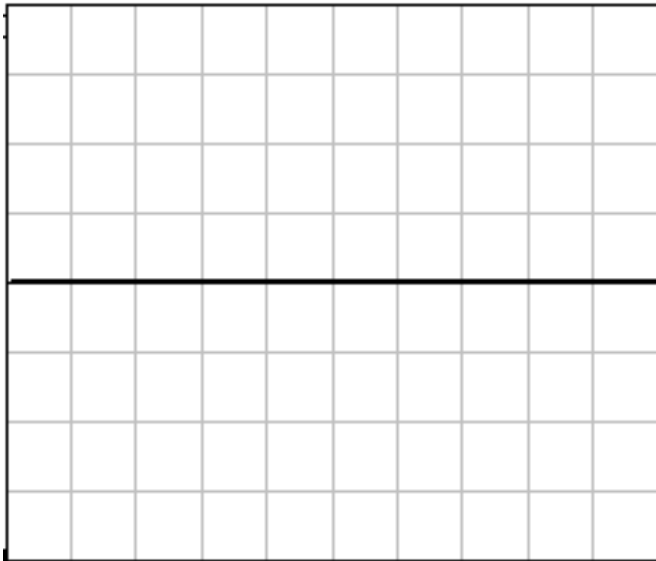
Caractéristique du vecteur \vec{U}_1 : module : $\underline{\hspace{1cm}}$ V ; phase à l'origine $\phi_1 = \underline{\hspace{1cm}}$ °.

Caractéristique du vecteur \vec{U}_2 : module : $\underline{\hspace{1cm}}$ V ; phase à l'origine $\phi_2 = \underline{\hspace{1cm}}$ °.

La tension $u_1(t)$ est en $\underline{\hspace{2cm}}$ par rapport à $u_2(t)$. $\phi_{12} = \underline{\hspace{1cm}}$ °.

Grandeurs en quadrature retard (ou arrière) :

Soient les tensions : $u_1(t) = 230 \sqrt{2} \sin(\omega t)$ et $u_2(t) = 150 \sqrt{2} \sin\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right)$.



$\omega = \underline{\hspace{2cm}}$ rad/s

→
Axe de référence

Echelle : 50 V ↔ 1 cm

Voie 1 : 100V/div Base de temps : 2 ms/div
Voie 2 : 100V/div

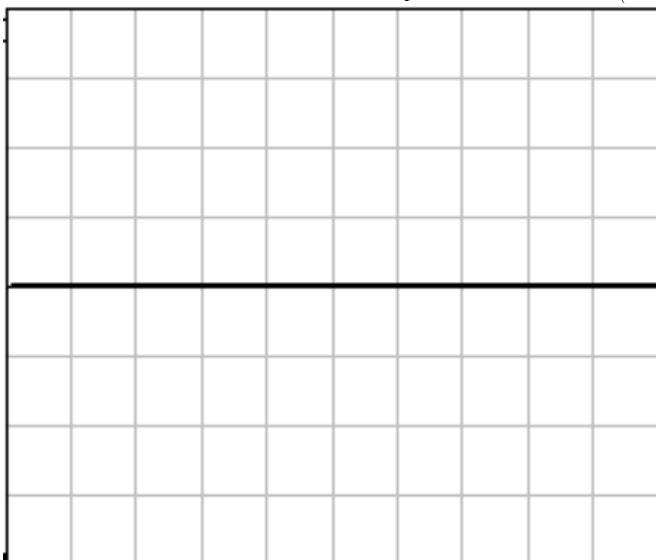
Caractéristique du vecteur \vec{U}_1 : module : $\underline{\hspace{1cm}}$ V ; phase à l'origine $\phi_1 = \underline{\hspace{1cm}}^\circ$.

Caractéristique du vecteur \vec{U}_2 : module : $\underline{\hspace{1cm}}$ V ; phase à l'origine $\phi_2 = \underline{\hspace{1cm}}^\circ$.

La tension $u_1(t)$ est en $\underline{\hspace{2cm}}$ par rapport à $u_2(t)$. $\phi_{12} = \underline{\hspace{1cm}}^\circ$.

Grandeurs en opposition de phase :

Soient les tensions : $u_1(t) = 230 \sqrt{2} \sin(\omega t)$ et $u_2(t) = 150 \sqrt{2} \sin(\omega t + \pi)$.



$\omega = \underline{\hspace{2cm}}$ rad/s

→
Axe de référence

Echelle : 50 V ↔ 1 cm

Voie 1 : 100V/div Base de temps : 2 ms/div
Voie 2 : 100V/div

Caractéristique du vecteur \vec{U}_1 : module : $\underline{\hspace{1cm}}$ V ; phase à l'origine $\phi_1 = \underline{\hspace{1cm}}^\circ$.

Caractéristique du vecteur \vec{U}_2 : module : $\underline{\hspace{1cm}}$ V ; phase à l'origine $\phi_2 = \underline{\hspace{1cm}}^\circ$.

La tension $u_1(t)$ est en $\underline{\hspace{2cm}}$ par rapport à $u_2(t)$. $\phi_{12} = \underline{\hspace{1cm}}^\circ$.

Conclusion sur le déphasage :

Soient $u_1(t)$ et $u_2(t)$ deux grandeurs alternatives sinusoïdales.

$u_1(t)$ est prise comme référence des phases.

On pose $\phi_{12} = \phi_1 - \phi_2$.

Si $\phi_{12} = 0$, $u_1(t)$ est avec $u_2(t)$.

Si $\phi_{12} > 0$, $u_1(t)$ est par rapport à $u_2(t)$.

Si $\phi_{12} < 0$, $u_1(t)$ est par rapport à $u_2(t)$.

Si $\phi_{12} = +\frac{\pi}{2}$, $u_1(t)$ est par rapport à $u_2(t)$.

Si $\phi_{12} = -\frac{\pi}{2}$, $u_1(t)$ est par rapport à $u_2(t)$.

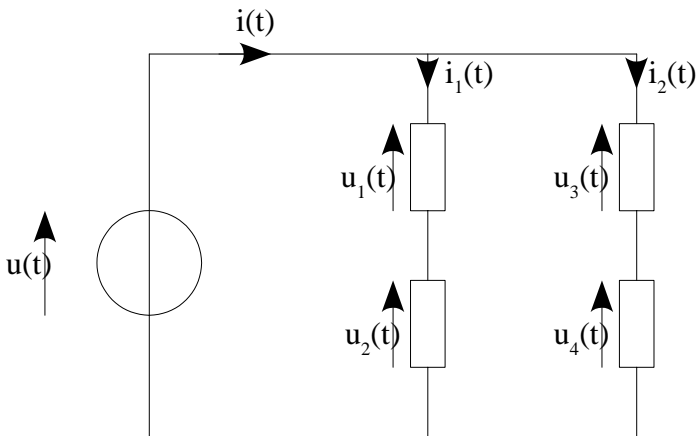
Si $\phi_{12} = -\pi$, $u_1(t)$ et $u_2(t)$ sont

Utilisation des vecteurs de Fresnel en alternatif sinusoïdal :

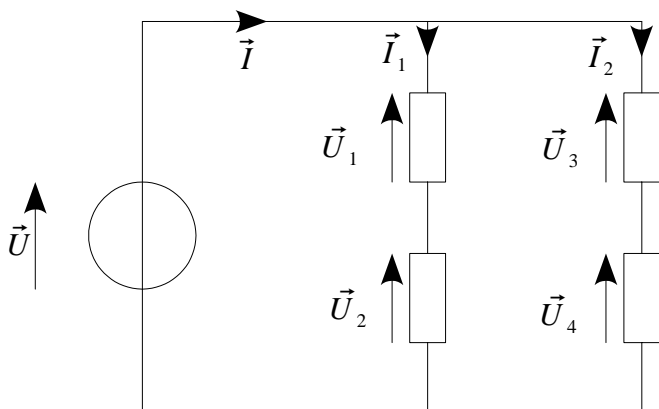
A toute grandeur alternative sinusoïdale, on peut associer un vecteur de Fresnel.

Toutes les lois vues en régime continu sont valables en alternatif sinusoïdal à condition d'utiliser la notation vectorielle.

Exemple : Soit le montage ci-dessous :

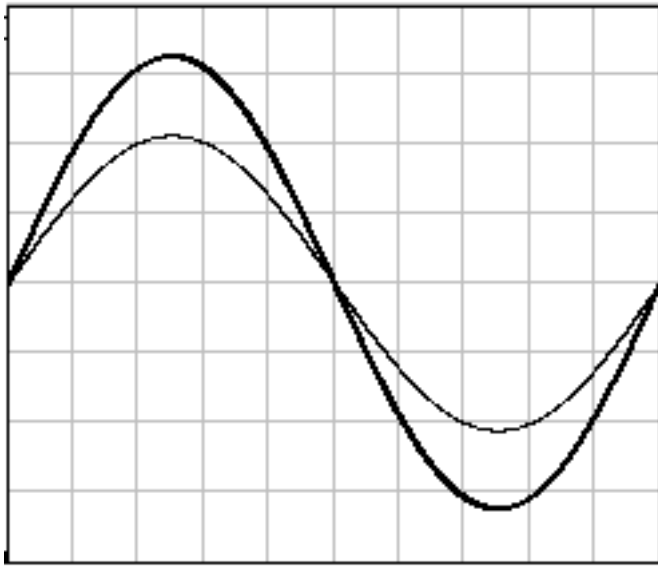


Toutes les grandeurs sont des grandeurs alternatives sinusoïdales, on peut remplacer chaque expression temporelle par son vecteur associé (ex : $u(t) \rightarrow \vec{U}$)



Loi des mailles : $\vec{U} = \vec{U}_1 + \vec{U}_2$
 $-\vec{U}_3 - \vec{U}_4 + \vec{U}_2 + \vec{U}_1 = 0$

Loi des noeuds : $\vec{I} = \vec{I}_1 + \vec{I}_2$



6

